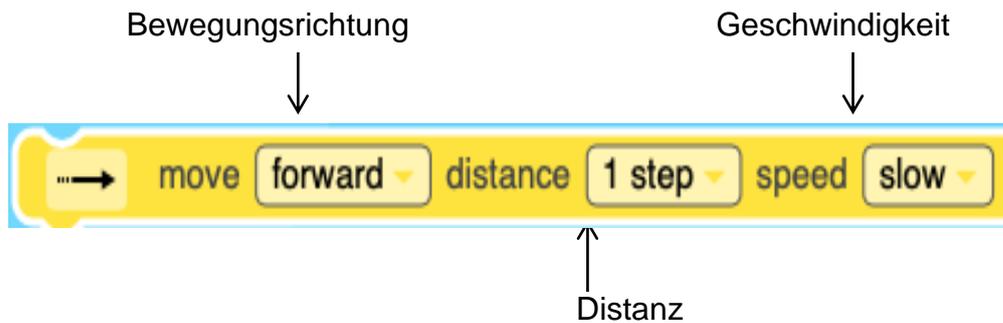


Befehle für den Ozobot

Ozobot bewegen:

Mit diesem Befehl kann der Ozobot sich bewegen. Ihr könnt die Richtung, die Länge der Strecke und die Geschwindigkeit einstellen.



Einstellungen für die Richtung:

forward → Vorwärts

backward → Rückwärts

Einstellung für die Distanz:

step → Schritt (1 step → 1 Schritt)

Einstellungen für die Geschwindigkeit:

slow → langsam

medium → mittel

fast → schnell

very fast → sehr schnell

Ozobot drehen:

Mit diesem Befehl kann der Ozobot sich drehen. Die Richtung könnt ihr auswählen.



Einstellungen für die Richtung:

slight left → leicht links

left → links (viertel Drehung links)

slight right → leicht rechts

right → rechts (viertel Drehung)

u-turn left → nach links Umdrehen

u-turn right → nach rechts Umdrehen

LED des Ozobot steuern:

Mit diesem Befehl könnt ihr einstellen, in welcher Farbe die LED des Ozobots leuchten soll:

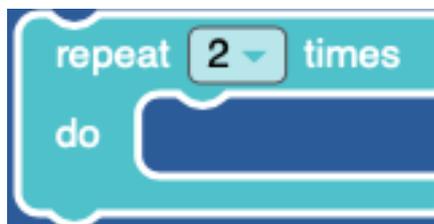


Mit diesem Befehl schaltet ihr die LED des Ozobots aus:



Befehle wiederholen- Die Schleife:

Mit diesem Befehl könnt ihr alle Befehle die ihr in die „Klammer“ schreibt wiederholen. Wie oft die Befehle wiederholt werden bestimmt die Zahl die ihr auswählt.



Hier fügt ihr die Befehle ein die wiederholt werden sollen.